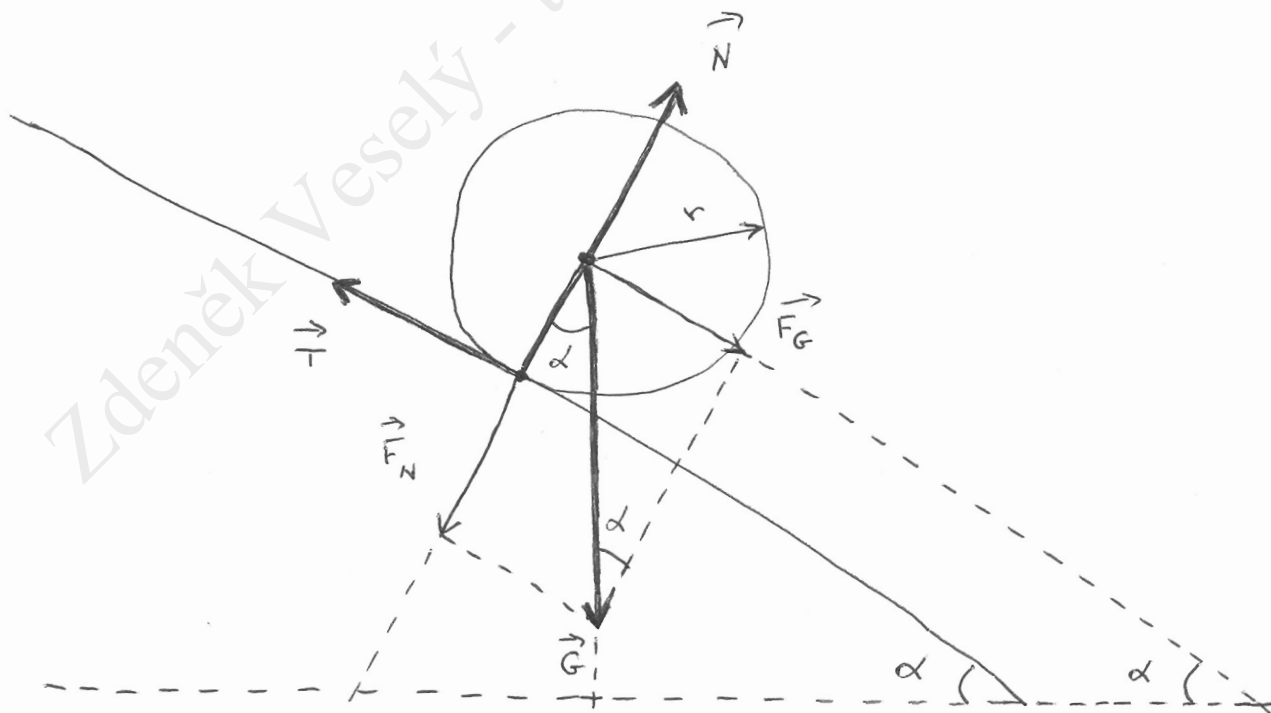


Příklad 7

Vyšetřete pohyb kuličky na nakloněné rovině.

Jak závisí rychlost, kterou kulička získá, na výškovém rozdílu mezi počáteční a koncovou polohou? Koeficient vlečného tření je znám.

Na kuličku při jejím pohybu po nakloněné rovině působí tři síly. Jedná se o tíhovou sílu \vec{G} , sílu reakce nakloněné roviny \vec{N} a sílu tření \vec{T} .



Pro posuvný pohyb kuličky lze uvážit, že složka tíhové síly \vec{G} kolmá k nakloněné rovině \vec{F}_N se kompenzuje silou reakce nakloněné roviny \vec{N} , neboli $|\vec{F}_N| = |\vec{N}|$.

Pro pohyb podél nakloněné roviny lze využít 1. impulzovou větu (pohybová rovnice posuvného pohybu) ve tvaru

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad (1)$$

vyjadřující skutečnost, že změnu hybnosti (časovou derivaci hybnosti) může vyvolat jen působení vnější síly \vec{F} . Tato rovnice platí jak pro hmotný bod o hmotnosti dm , tak pro obecné těleso o hmotnosti m , ve stejném tvaru.

Zapsáním vektorové rovnice pouze ve směru nakloněné roviny se dostane

$$F = \frac{d}{dt} (m \cdot v), \quad (2)$$

pokud se hmotnost tělesa nemění, dostává se dále

$$F = m \cdot a, \quad (3)$$

kde v je rychlost kuličky ve směru nakloněné roviny, a je zrychlení

kuličky ve směru nakloněné roviny, a síla \underline{F} je výsledná síla působící na kuličku ve směru nakloněné roviny

$$F = F_G - T, \quad (4)$$

kde síla \underline{F}_G je složka síly $\underline{G} = m \cdot g$ rovnoběžná s nakloněnou rovinou

$$\sin \alpha = \frac{F_G}{m \cdot g}. \quad (5)$$

Po dosažení z rovnic (4) a (5) do vztahu (3) se dostává

$$m \cdot a = m \cdot g \cdot \sin \alpha - T. \quad (6)$$

Pro otáčivý pohyb kuličky vztahovaný vůči těžišti kuličky lze použít 2. impulzovou větu (pohybová rovnice rotačního pohybu) ve tvaru

$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt} \quad (7)$$

vyjadřující skutečnost, že změnu momentu hybnosti \vec{L} (časovou derivací momentu hybnosti) může vyvolat jen moment vnější síly \vec{M} . Tato rovnice platí pro hmotný bod o hmotnosti dm , pro obecné těleso je potřeba pravou stranu integrovat přes celé těleso.

Moment hybnosti \vec{L} a moment síly \vec{M} vzhledem k počátku souřadného systému jsou dány (pro hmotný bod) výrazy

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}, \quad (8)$$

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}, \quad (9)$$

kde \vec{p} je hybnost, \vec{F} je síla a \vec{r} je polohový vektor hybnosti nebo síly vzhledem k počátku souřadného systému.

Zapsáním vektorové rovnice (7) pro osu procházející středem otáčející se kuličky a kolmou na její posuvný pohyb (a rovnoběžnou s nakloněnou rovinou) se získá

$$M = \int_{\text{celé těleso}} \frac{d}{dt} (r \cdot dm \cdot v) \quad (10)$$

Integrál na pravé straně rovnice je vyjádřením součtu časových změn momentu hybnosti všech hmotných bodů příslušného tělesa.

Pokud nahradíme $v = \omega \cdot r$, lze dále psát

$$M = \int_{\text{celé těleso}} \frac{d}{dt} (r^2 \cdot dm \cdot \omega). \quad (11)$$

Za předpokladu, že se nemění tvar tělesa (kuličky) ani její hmotnost během otáčení, lze považovat $r^2 \cdot dm$ za konstantu

vzhledem k osu a dostává se

$$M = \int_{\text{celé těleso}} r^2 \cdot dm \cdot \frac{d\omega}{dt}, \quad (12)$$

$$M = I \cdot \frac{d\omega}{dt}, \quad (13)$$

$$M = I \cdot \varepsilon, \quad (14)$$

kte $I = \int_{\text{celé těleso}} r^2 \cdot dm$ je moment setrvačnosti tělesa vzhledem

k ose otáčení, ε je úhlové zrychlení otáčejícího se tělesa.

Pro moment setrvačnosti kuličky vzhledem k ose procházející jejími těžištěm platí

$$I = \frac{2}{5} m r^2. \quad (15)$$

Momentem měřících sil působících na kuličku je pouze moment síly tření \vec{T} , neboť moment gravitační (tíhové) síly \vec{G} ; moment síly reakce nakloněné roviny \vec{N} jsou vzhledem k ose otáčení kuličky nulové. Pak lze psát

$$T \cdot r = \frac{2}{5} m r^2 \varepsilon, \quad (16)$$

$$\varepsilon = \frac{5}{2} \cdot \frac{T}{m \cdot r}$$

(17)

Nyní je potřeba rozlišit dva případy podle situace závislé na tom, zda-li bude či nebude docházet ke sklouzávání (prokluzování) kuličky při jejím pohybu.

Případ A - čistě valivý pohyb kuličky bez sklouzávání.

Podmínkou valení kuličky bez prokluzování je

$$T < f \cdot F_N$$

(18)

kde T je třecí síla, f je koeficient tření a F_N je přítláčná síla. Při čistě valivém pohybu platí $v = \omega \cdot r$

(obvodová rychlost = rychlost posuvu kuličky) a též $a = \varepsilon \cdot r$.

Po dosazení výrazu $a = \varepsilon \cdot r$ do vztahu (6) a dále dosazení

úhlového zrychlení ze vztahu (17) se dostává

$$m \cdot \left(\frac{5}{2} \cdot \frac{T}{m \cdot r} \right) \cdot r = m \cdot g \cdot \sin \alpha - T$$

(19)

$$\left(\frac{5}{2} + \frac{2}{2}\right) \cdot T = m \cdot g \cdot \sin \alpha, \quad (20)$$

$$T = \frac{2}{7} \cdot m \cdot g \cdot \sin \alpha, \quad (21)$$

Pro přítlakovou sílu F_N lze psát (viz obrázek)

$$F_N = \cos \alpha \cdot m \cdot g. \quad (22)$$

Podmínkou valení kuličky bez prokluzuování je rovnice (18), odkud se po dosazení za T a F_N z rovnic (21) a (22) dostane

$$\frac{2}{7} \cdot m \cdot g \cdot \sin \alpha < f \cdot m \cdot g \cdot \cos \alpha \quad (23)$$

$$\boxed{\operatorname{tg} \alpha < \frac{7}{2} \cdot f.} \quad (24)$$

Tento vztah dává omezení na úhel α na kloubové rovině, aby nedocházelo ke sklouznutí kuličky.

Po dosazení za T z rovnice (21) do vztahu (6) plyne

$$m \cdot a = m \cdot g \cdot \sin \alpha - \frac{2}{7} \cdot m \cdot g \cdot \sin \alpha, \quad (25)$$

$$\boxed{a = \frac{5}{7} \cdot g \cdot \sin \alpha,} \quad (26)$$

což je zrychlení posuvného pohybu kuličky při čisté otáčivém

pohybu bez sklouzávání a jedná se o pohyb rovnoměrně zrychlený.

Rovnoměrně zrychlený je i pohyb otáčivý ($\varepsilon = \frac{a}{r}$)

a pro úhlové zrychlení rotačního pohybu platí

$$\varepsilon = \frac{5}{7} \cdot \frac{g}{r} \cdot \sin \alpha \quad (27)$$

Ke zjištění závislosti rychlosti na výškovém rozdílu h mezi počáteční a koncovou polohou se využije zákon zachování energie.

Vzhledem k tomu, že nedochází ke sklouzávání, tak nehodí tření žádnou práci a lze psát

$$m \cdot g \cdot h = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} \cdot I \cdot \omega^2, \quad (28)$$

kde na levé straně je potenciální energie kuličky v počáteční poloze (byla v klidu), na pravé straně rovnice je pak kinetická energie posuvného pohybu (levý člen) a rotačního pohybu (pravý člen)

v koncové poloze. Po dosažení $v = \omega \cdot r$ a momentu se trvačnosti kuličky vzhledem k jejímu těžišti $I = \frac{2}{5} m r^2$

se dostává

$$m \cdot g \cdot h = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{2}{5} m r^2 \right) \cdot \frac{v^2}{r^2}, \quad (29)$$

$$g \cdot h = \frac{v^2}{2} + \frac{v^2}{5} \quad (30)$$

$$g \cdot h = v^2 \cdot \left(\frac{5 + 2}{10} \right) \quad (31)$$

$$v = \sqrt{\frac{10}{7} \cdot g \cdot h} \quad (32)$$

což je rychlost posuvného pohybu kuličky při čistě valivém pohybu bez prokluzování v závislosti na výškovém rozdílu mezi počátkem a koncovou polohou na nakloněné rovině.

Případ B - valivý pohyb kuličky se sklouzáváním (prokluzováním)

Pokud bude platit vztah

$$\operatorname{tg} \alpha > \frac{7}{2} f \quad (33)$$

pak bude při valivém pohybu docházet sež ke sklouzávání kuličky po nakloněné rovině. Třecí síla bude přímo rovna součinu $f \cdot F_N$,

neboli

$$T = f \cdot F_N \quad (34)$$

$$T = f \cdot m \cdot g \cdot \cos \alpha \quad (35)$$

Rovnice popisující pohyb pak mají tvar (dosažení vztahu (35) do rovnic (6) a (17))

$$m \cdot a = m \cdot g \cdot \sin \alpha - f \cdot m \cdot g \cdot \cos \alpha, \quad (36)$$

$$m \cdot r \cdot \varepsilon = \frac{5}{2} \cdot f \cdot m \cdot g \cdot \cos \alpha, \quad (37)$$

Z rovnice (36) lze získat zrychlení

$$a = g \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha), \quad (38)$$

což je zrychlení posuvného pohybu kuličky při valení s prokluzováním, opět se jedná o pohyb rovnoměrně zrychlený.

Pro úhlové zrychlení rotačního pohybu kuličky při valení s prokluzováním platí (viz rovnice (37))

$$\varepsilon = \frac{5}{2} \cdot \frac{f \cdot g}{r} \cdot \cos \alpha, \quad (39)$$

a rotační pohyb je též rovnoměrně zrychlený.

Integrací zrychlení a podle času t z rovnice (38) se dostává rychlost $v(t)$

$$v(t) = \int a \cdot dt, \quad (40)$$

$$v(t) = \int g \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha) \cdot dt, \quad (41)$$

$$v(t) = g \cdot t \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha) + v_0, \quad (42)$$

kde se opět uvažuje nulová rychlost v_0 v počáteční poloze a tedy platí

$$v(t) = g \cdot t \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha), \quad (43)$$

Integrací rychlosti $v(t)$ podle času t se dostane uvažovaná vzdálenost $s(t)$

$$s(t) = \int v(t) \cdot dt, \quad (44)$$

$$s(t) = \int g \cdot t \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha) \cdot dt, \quad (45)$$

$$s(t) = \frac{g \cdot t^2}{2} \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha) + s_0, \quad (46)$$

kde lze opět uvažovat nulovou uvažovanou dráhu s_0 v počáteční poloze

$$s(t) = \frac{g \cdot t^2}{2} \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha), \quad (47)$$

Porovnáním rovnic (38), (43) a (47) plyne (z rovnice (38))
se dosadí do rovnic (43) a (47))

$$v(t) = a \cdot t, \quad (48)$$

$$s(t) = \frac{1}{2} \cdot a t^2. \quad (49)$$

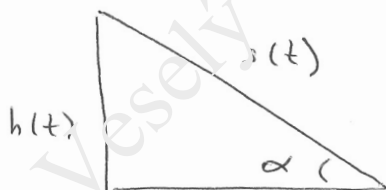
Dále se z rovnice (48) vyjádří čas t a dosadí do rovnice (49)

$$s(t) = \frac{1}{2} \cdot a \cdot \frac{v^2(t)}{a^2}, \quad (50)$$

odkud se získá

$$v(t) = \sqrt{2 \cdot a \cdot s(t)}. \quad (51)$$

ještě lze vyjádřit vzdálenost $s(t)$ pomocí výšky h jako



$$\sin \alpha = \frac{h(t)}{s(t)}, \quad (52)$$

a po dosazení do rovnice (51) se získá

$$v(t) = \sqrt{\frac{2 \cdot a \cdot h(t)}{\sin \alpha}}. \quad (53)$$

Hledá se závislost v na h , tj. lze psát $v(h)$, h .

Po dosazení za zrychlení ze vztahu (38) se dostane

$$v(h) = \sqrt{\frac{2 \cdot g \cdot (\sin \alpha - f \cdot \cos \alpha) \cdot h}{\sin \alpha}} \quad (54)$$

$$v(h) = \sqrt{2 \cdot g \cdot h \cdot (1 - f \cdot \operatorname{ctg} \alpha)}, \quad (55)$$

což je rychlost posuvného pohybu kuličky při kláďovém pohybu s prokluzováním v závislosti na výškovém rozdílů mezi počáteční a koncovou polohou na nakloněné rovině.

Poznámka na závěr: Aplikace 2. impulzové věty (pohybové rovnice rotačního pohybu) v dvořobrušlení

Rovnice (7) ve tvaru

$$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}, \quad (56)$$

se po úpravách dostává do tvaru (11)

$$M = \int_{\text{celé těleso}} \frac{dl}{dt} (r^2 \cdot d\omega), \quad (57)$$

kteřij lze upravit jiným způsobem

$$M = \frac{d}{dt} \left(\omega \cdot \int_{\text{celé těleso}} r^2 \cdot dm \right), \quad (58)$$

obecně platí

$$M = \frac{d}{dt} (\omega \cdot I). \quad (59)$$

Pro případ nulového momentu vnějších sil se dostává

$$\vartheta = \frac{d}{dt} (\omega \cdot I), \quad (60)$$

$$\boxed{\omega \cdot I = \text{konst.}} \quad (61)$$

Pokud chce krasobruslař změnit rychlost své rotace bez působení momentu vnější síly $M = \vartheta$, tak musí změnit svůj moment setrvačnosti I . Reálně to znamená, že pokud chce zvýšit rychlost rotace, musí snížit moment setrvačnosti, tj. přesunout hmotu dm na menší poloměr r vzhledem k ose rotace, tedy např. připažit.